

CURSO DE ESPECIALIZACIÓN VIRTUAL

CARGADOR DE BAJO

PERFIL R1600H



START CAT



TEMARIO

- FUNCIONAMIENTO
- PLANO HIDRÁULICO
- PLANO ELÉCTRICO
- PRUEBAS Y AJUSTES



INDICE

1. Datos del curso
2. Objetivos del curso
3. Temario del curso
4. Información técnica
5. Dirigido a
6. Certificación
7. Expositor
8. Medio de pagos
9. Datos de la empresa

OBJETIVOS DEL CURSO



GENERAL

- ▶ **Analizar el funcionamiento, plano hidráulico, plano eléctrico, pruebas y ajustes del cargador frontal de bajo perfil R1600H Caterpillar.**

ESPECÍFICO

- ▶ **Analizar y comprender el funcionamiento de los sistemas del equipo del cargador frontal de bajo perfil R1600H Caterpillar.**
- ▶ **Analizar la lectura del plano hidráulico del equipo del cargador frontal de bajo perfil R1600H Caterpillar.**
- ▶ **Analizar la lectura del plano eléctrico del equipo del cargador frontal de bajo perfil R1600H Caterpillar.**
- ▶ **Analizar las pruebas y ajustes de los sistemas del equipo del cargador frontal de bajo perfil R1600H Caterpillar.**



DATOS DEL CURSO



- ▶ **NOMBRE DEL PROGRAMA** : Cargador de bajo perfil R1600H Caterpillar
- ▶ **MODALIDAD DE ESTUDIO** : Virtual
- ▶ **EXPOSITOR** : Ing. Starlim Llanos Villagaray
- ▶ **PLATAFORMA VIRTUAL** : Learn Press
- ▶ **ACCESO AL AULA VIRTUAL** : 1 año



DATOS DEL CURSO



► VENTAJAS DE LLEVAR EL CURSO VIRTUAL

- Ingreso a nuestra plataforma virtual a tu disponibilidad de tiempo
- Horarios más flexibles para gente que trabaja
- Conéctate y aprende desde cualquier parte
- Aprende a tu ritmo y repasa tus clases 24/7
- Descarga el material didáctico del curso
- Certificación como especialista en el equipo al culminar el curso
- Certificado firmado avalado por el Colegio de Ingenieros del Perú

TEMARIO



MÓDULO 1: INTRODUCCIÓN

- Características del equipo
- Interruptores de parada de emergencia
- Sistema auxiliar de arranque
- Inspección alrededor del equipo

MÓDULO 2: CONTROLES DE OPERADOR

- Controles del operador
- Control de dirección
- Control de transmisión
- Panel de relay y fusibles
- Sistema de control electrónico de máquina
- Indicadores de tablero
- Monitor

MÓDULO 3: SISTEMAS DE MOTOR

- Estructura de componentes del motor
- Sistema de admisión y escape
- Sistema de lubricación
- Sistema de refrigeración
- Sistema de combustible
- Sistema de control electrónico del motor

MÓDULO 4: TREN DE POTENCIA

- Identificación de componentes
- Sistema hidráulico de transmisión
- Sistema hidráulico de convertidor de torque
- Válvula de embrague de traba
- Válvula de control hidráulico de transmisión
- Sistema de control electrónico de transmisión
- Sistema de enfriamiento de ejes

MÓDULO 5: SISTEMA DE IMPLEMENTOS

- Identificación de componentes
- Circuito piloto
- Circuito principal
- Circuito de levante
- Circuito de inclinación
- Circuito de posición de brazo de levante
- Circuito de flotación
- Circuito de bajar con el motor apagado

TEMARIO



MÓDULO 6: SISTEMA DE DIRECCIÓN

- Identificación de componentes
- Circuito en espera
- Circuito de giro derecha e izquierda
- Válvula de control de dirección principal
- Circuito de dirección secundaria

MÓDULO 7: SISTEMA DE FRENOS

- Identificación de componentes
- Válvula de control de freno de parqueo
- Válvula de control de freno de servicio
- Circuito de liberación de parqueo

MÓDULO 8: SISTEMA DE CONTROL REMOTO

- Identificación de componentes
- Interruptor de control remoto
- Transmisor
- Receptor
- Módulo de control de interface
- Circuito de la válvula de control de implementos y dirección

MÓDULO 9: SISTEMA ELÉCTRICO

- Circuito eléctrico de potencia
- Circuito de relay principal
- Circuito de arranque del motor
- Circuito de arranque con control remoto
- Circuito de parada del motor
- Circuito de parada del motor a control remoto
- Circuito de freno de parqueo
- Circuito de luces

TEMARIO



MÓDULO 10: PLANO HIDRÁULICO

- SIMBOLOGÍA HIDRÁULICA
- LOCALIZACIÓN DE COMPONENTES
- PLANO SISTEMA DE IMPLEMENTOS
 - Circuito Neutro
 - Circuito Inclinación hacia atrás
 - Circuito descarga
 - Circuito Subir
 - Circuito Bajar
 - Circuito Flotamiento
 - Circuito Bajar con el motor apagado
 - Circuito Control de Amortiguamiento
- PLANO SISTEMA DE DIRECCIÓN
 - Circuito Neutro
 - Circuito Giro derecha
 - Circuito Giro Izquierda
 - Circuito de Dirección Secundaria
- PLANO SISTEMA DE FRENOS
 - Circuito de Carga
 - Circuito de Corte
 - Circuito de Parqueo Enganchado
 - Circuito de Parqueo Liberado
 - Circuito de Servicio Enganchado
 - Circuito de Servicio Liberado

MÓDULO 11: PLANO ELÉCTRICO

- SIMBOLOGÍA ELÉCTRICA
- LOCALIZACIÓN DE COMPONENTES
- CIRCUITO ELECTRÓNICO DEL MOTOR
 - Componentes de Entrada
 - Componentes de Salida
- CIRCUITO ELECTRÓNICO DE MÁQUINA
 - Componentes de Entrada
 - Componentes de Salida

MÓDULO 12: PRUEBAS Y AJUSTES





INFORMACIÓN PARA DESCARGAR

1. DIAPOSITIVA DE FÁBRICA

- Introducción
- Sistema de monitoreo y estación de operador
- Sistema eléctrico
- Sistema de motor
- Tren de Potencia
- Sistema de implementos
- Sistema de dirección
- Sistema de frenos
- Sistema de control remoto
- Plano hidráulico



2. PRUEBAS Y AJUSTES

3. PLANOS

4. CATÁLOGOS



NOTA:

- Toda la información encontrarás en el curso.





DIRIGIDO A



- ▶ **Técnicos en Mantenimiento**
- ▶ **Técnicos Automotriz**
- ▶ **Técnicos de Maquinaria Pesada**
- ▶ **Estudiantes o egresados de carrera técnica**
- ▶ **Estudiantes o egresados de carrera Universitaria.**
- ▶ **Inspectores Técnicos**
- ▶ **Planner de Mantenimiento**
- ▶ **Supervisores de Mantenimiento**

CERTIFICACIÓN



- ▶ La certificación se otorga al culminar el curso de especialización
- ▶ La certificación es a nombre de la empresa Star Cat E.I.R.L
- ▶ La firma de certificación tiene autenticidad , porque está firmada por Un ingeniero perteneciente al colegio de ingenieros del Perú.
- ▶ Código QR .
- ▶ Certificado con CIP.
- ▶ Te adjuntamos el certificado de muestra.





EXPOSITOR



CIP: 188970

ING. STARLIM LLANOS VILLAGARAY

► FORMACIÓN PROFESIONAL:

- Ingeniero Mecánico Colegiado
- Técnico en Maquinaria Pesada - TECSUP
- Especialización en Mantenimiento de Equipo Pesado - TECSUP
- Especialización en Hidráulica de Equipo Pesado - TECSUP
- Especialización en Diagnóstico de Control Electrónico - TECSUP
- Diplomatura en Gestión de Mantenimiento - PUCP
- Diplomatura en Acreditación Educativa - PUCP
- Diplomatura en Gestión de Calidad Educativa - PUCP
- Diplomatura en Gerencia de Seguridad y Salud Ocupacional - ESAN

► EXPERIENCIA TÉCNICA:

- Instructor Certificador en FERREYROS
- Consultor de programa de capacitación continua en TECSUP
- Instructor de Maquinaria Pesada en SENATI
- Director de Sede en CETEMIN



MEDIOS DE PAGO



MÉTODOS DE PAGO NACIONAL

COSTO:

S/350

SOLES

MÉTODO DE PAGO



Número de Cuenta
191 06362809079



Número de Cuenta
0011 0750 0100023898



957 198 988



MEDIOS DE PAGO



MÉTODOS DE PAGO INTERNACIONAL

COSTO:

\$100

DÓLARES



NOMBRE: Starlim LLanos Villagaray

PAY PAL: <https://paypal.me/StarCat2022>

CORREO: starlim.llanos1985@gmail.com



NOMBRE: Starlim LLanos Villagaray

DNI: 42995376

UBICACIÓN: Lima - Perú



DATOS DE LA EMPRESA



▶ REGISTROS

- Razón social: START CAT E.I.R.L
- RUC: 20608897799
- LIMA -PERÚ

▶ CONTACTO

- Whatsapp corporativo: +51 957 198 988

▶ REDES SOCIALES

-  Página de facebook: START CAT
-  Youtube: START CAT
-  Página Web: www.startcatvirtual.com
-  Tik tok: START CAT
-  Instagram: START CAT



START CAT

GRACIAS